

一般化 Tricomi 方程式の閉 Dirichlet 問題の弱解について

Daisuke Kawagoe

2021 年 5 月 5 日

1 閉境界値問題

次の境界値問題を考える.

$$Lu := K(y)u_{xx} + u_{yy} = f \text{ in } \Omega, \quad (1.1)$$

$$Bu = g \text{ on } \partial\Omega. \quad (1.2)$$

ただし, 係数 K は \mathbb{R} 上の C^1 級関数で, $K(0) = 0$ かつ $y \neq 0$ で $yK(y) > 0$ を満たす. また, f, g は与えられた関数で, B は適当な trace operator である. 領域 Ω は \mathbb{R}^2 の有界領域とし, 境界 $\partial\Omega$ は区分的に C^1 級であると仮定する. さらに, $\mathbb{R}_\pm := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \pm y > 0\}$ とし, 領域 Ω は $\Omega_\pm := \Omega \cap \mathbb{R}_\pm \neq \emptyset$ であると仮定する.

方程式 (1.1) を Tricomi 型の方程式, Chaplygin 方程式, または Frankl' 方程式と呼ぶ. また, 条件 (1.2) を閉境界条件と呼ぶ. 閉境界条件に対して, 境界の (真) 部分集合 Γ 上のみで与えられる境界条件のことを開境界条件と呼ぶ.

開境界値問題と比較して, 閉境界値問題 (1.1)-(1.2) はあまり研究が進んでおらず, 代表的な結果は 2 つしかない. 1 つは Morawetz (1970) [2] によるもので, $K(y) = y$ (Tricomi 方程式) の場合の Dirichlet 問題の適切性が議論された. もう 1 つは Pilant (1985) [3] によるもので, $K(y) = \text{sgn}(y)$ (Lavrent'ev-Bitsadze 方程式) の場合の Neumann 問題の適切性が議論された.

2 Dirichlet 問題の弱解

閉境界値問題 (1.1)-(1.2) として, 次の Dirichlet 問題を考える.

$$\begin{cases} Lu := K(y)u_{xx} + u_{yy} = f & \text{in } \Omega, \\ Bu := u = 0 & \text{on } \partial\Omega. \end{cases} \quad (2.1)$$

Sobolev 空間 $H_0^1(\Omega; K)$ を導入する. 重み付き Sobolev ノルム $\|\cdot\|_{H^1(\Omega; K)}$ を

$$\|u\|_{H^1(\Omega; K)}^2 := \int_{\Omega} (|K(y)|u_x(x, y)^2 + u_y(x, y)^2 + u(x, y)^2) \, dx dy$$

で定義し, $H_0^1(\Omega; K)$ を $\|\cdot\|_{H^1(\Omega; K)}$ に関する $C_0^\infty(\Omega)$ の閉包として定義する.

このとき, $H_0^1(\Omega; K)$ おいて, Poincaré の不等式が成り立つ.

命題 2.1 (Poincaré の不等式). ある定数 $C_P = C_P(\Omega; K)$ が存在し, すべての $u \in H_0^1(\Omega; K)$ に対して

$$\|u\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq C_P \int_{\Omega} (|K(y)|u_x(x, y)^2 + u_y(x, y)^2) dx dy$$

が成り立つ.

注意 1. 実際には, より強い不等式が成り立つ. すなわち, ある定数 $C = C(\Omega)$ が存在して,

$$\|u\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq C \int_{\Omega} u_y(x, y)^2 dx dy$$

が成り立つ.

Poincaré の不等式から,

$$\|u\|_{H_0^1(\Omega; K)}^2 := \int_{\Omega} (|K(y)|u_x(x, y)^2 + u_y(x, y)^2) dx dy$$

も Sobolev 空間 $H_0^1(\Omega; K)$ のノルムとなる.

$H_0^1(\Omega; K)$ の双対空間を $H^{-1}(\Omega; K)$ と書く. $H^{-1}(\Omega; K)$ のノルム $\|\cdot\|_{H^{-1}(\Omega; K)}$ を

$$\|w\|_{H^{-1}(\Omega; K)} := \sup_{0 \neq \varphi \in C_0^\infty(\Omega)} \frac{\langle w, \varphi \rangle}{\|\varphi\|_{H_0^1(\Omega; K)}}$$

で定義する. ただし, $\langle \cdot, \cdot \rangle$ は $H^{-1} - H^1$ dual pair を表す.

上の定義から, 次の不等式が直ちに従う.

命題 2.2 (一般化された Schwarz の不等式). 任意の $w \in H^{-1}(\Omega; K)$ と任意の $\varphi \in H_0^1(\Omega; K)$ に対し,

$$|\langle w, \varphi \rangle| \leq \|w\|_{H^{-1}(\Omega; K)} \|\varphi\|_{H^1(\Omega; K)}$$

が成り立つ.

係数関数 K について, 次の条件を導入する.

定義 1. 関数 $K \in C^1(\mathbb{R})$ が type change function であるとは, K が次の 4 つの条件を満たすことである.

1. $K(0) = 0$,
2. $y \neq 0$ で $yK(y) > 0$,
3. $K'(y) > 0$,
4. ある正の定数 δ が存在して $1 + (2K/K')' \geq \delta$.

注意 2. $K(y) = y$ のとき,

- $K \in C^1(\mathbb{R})$,
- $K(0) = 0$,

- $y \neq 0$ のとき $yK(y) = y^2 > 0$,
- $K'(y) = 1 > 0$,
- $1 + (2K(y)/K'(y))' = 3 > 0$

である. よって, $K(y) = y$ は type change function である.

Dirichlet 問題 (2.1) の弱解は次のように定義される.

定義 2. K を type change function とする. $u \in H_0^1(\Omega; K)$ が Dirichlet 問題 (2.1) の弱解であるとは, ある関数列 $\{u_n\} \subset C_0^\infty(\Omega)$ が存在して, $n \rightarrow \infty$ で

$$\|u_n - u\|_{H_0^1(\Omega; K)} \rightarrow 0, \quad \|Lu_n - f\|_{H^{-1}(\Omega; K)} \rightarrow 0 \quad (2.2)$$

が成り立つことである.

注意 3. 条件 (2.2) は以下と同値である. 任意の $\varphi \in H_0^1(\Omega; K)$ に対して,

$$\langle Lu, \varphi \rangle = - \int_{\Omega} (Ku_x \varphi_x + u_y \varphi_y) dx dy = \langle f, \varphi \rangle \quad (2.3)$$

が成り立つ.

以下, 必要となる概念を導入する.

定義 3. K を type change function とする. 関数空間 $L^2(\Omega; |K|)$ を

$$L^2(\Omega; |K|) := \{f \in L^2(\Omega) \mid \|f\|_{L^2(\Omega; |K|)} < \infty\},$$

$$\|f\|_{L^2(\Omega; |K|)} := \left(\int_{\Omega} |K(y)| f(x, y)^2 dx dy \right)^{1/2}$$

で定義する. また, 関数空間 $L^2(\Omega; |K|^{-1})$ を

$$L^2(\Omega; |K|^{-1}) := \{f \in L^2(\Omega) \mid \|f\|_{L^2(\Omega; |K|^{-1})} < \infty\},$$

$$\|f\|_{L^2(\Omega; |K|^{-1})} := \left(\int_{\Omega} |K(y)|^{-1} f(x, y)^2 dx dy \right)^{1/2}$$

で定義する.

注意 4. 次の包含関係が成り立つ.

$$L^2(\Omega; |K|^{-1}) \subset L^2(\Omega) \subset L^2(\Omega; |K|).$$

注意 5. $f \in L^2(\Omega; |K|)$, $g \in L^2(\Omega; |K|^{-1})$ とすると, $|(f, g)_{L^2(\Omega)}| \leq \|f\|_{L^2(\Omega; |K|)} \|g\|_{L^2(\Omega; |K|^{-1})}$ が成り立つ. よって, 有界な双線型形式 $\langle g, f \rangle := (f, g)_{L^2(\Omega)}$ が定義され, この形式により $L^2(\Omega; |K|^{-1})$ は $L^2(\Omega; |K|)$ の双対空間となる.

領域 Ω に対して次を仮定する. $AB := \bar{\Omega} \cap \{y = 0\}$ とし, 必要なら平行移動することで $B = (0, 0)$ とする.

定義 4. $V(x, y) = (V_1(x, y), V_2(x, y))$ を $\bar{\Omega}$ 上の Lipschitz 連続なベクトル場とする. また, $(x_0, y_0) \in \bar{\Omega}$ に対して, $F_t(x_0, y_0)$, $t \in [0, \infty]$ を点 (x_0, y_0) から出発する V の積分曲線とする. すなわち, $F_t(x_0, y_0)$ は常微分方程式の初期値問題

$$\begin{cases} \frac{d}{dt} F_t(x_0, y_0) = V(F_t(x_0, y_0)), & t > 0, \\ F_0(x_0, y_0) = (x_0, y_0) \end{cases}$$

の (唯一つの) 解である. Ω がベクトル場 V に対して星型であるとは, 任意の $(x_0, y_0) \in \bar{\Omega}$ に対して, $F_t(x_0, y_0) \in \bar{\Omega}$ が任意の $t \in [0, \infty]$ で成り立つことを言う.

定義 5. $V(x, y) = (V_1(x, y), V_2(x, y))$ を $\bar{\Omega}$ 上の Lipschitz 連続なベクトル場とする. $\partial\Omega$ が V -starlike boundary であるとは, 任意の正則点 $(x, y) \in \partial\Omega$ において $V(x, y) \cdot n(x, y) \leq 0$ が成り立つことを言う. ただし, $n(x, y)$ は点 (x, y) における $\partial\Omega$ の外向き単位法線ベクトルである.

注意 6. Ω がベクトル場 V に対して星型ならば, Ω は V -starlike boundary を持つ.

以下では, type change function として次のものを考える.

$$K(y) := y|y|^{m-1}, \quad m > 0. \quad (2.4)$$

対応する作用素 L は Gellerstedt operator と呼ばれる.

以上の設定下で, 次の定理が成り立つ.

定理 2.3. Ω はベクトル場 $V = (-(m+2)x, -\mu y)$ に対して星型であると仮定する. ただし, μ は $y > 0$ のとき $\mu = 2$, $y < 0$ のとき $\mu = 1$ とする. このとき, 任意の $f \in L^2(\Omega; |K|^{-1})$ に対して, 境界値問題 (2.1) の弱解が唯一つ存在する.

定理 2.3 の証明のため, 次の補題を準備する.

補題 2.4. 定理 2.3 の仮定下で, 次の評価が成り立つ: ある定数 $C_1 > 0$ が存在して, 任意の $u \in C_0^\infty(\Omega)$ に対して

$$\|u\|_{L^2(\Omega; |K|)} \leq C_1 \|Lu\|_{H^{-1}(\Omega; K)} \quad (2.5)$$

が成り立つ.

定義 6. 評価 (2.5) が成立するとき, 領域 Ω は Dirichlet 問題 (2.1) の弱解に対して admissible であるという.

補題 2.4 の証明. 次の補助境界値問題を考える.

$$\begin{cases} Mv := -\frac{1}{4}v + (m+2)xv_x + \mu yv_y = u & \text{in } \Omega, \\ v = 0 & \text{on } \partial\Omega \setminus B. \end{cases} \quad (2.6)$$

まず, 次の命題を証明する. 任意の $u \in C_0^\infty(\Omega)$ に対して, 補助問題 (2.6) および次の性質を満たす関数 $v \in C^\infty(\Omega^\pm) \cap C^0(\bar{\Omega} \setminus B)$ が存在する.

$$\lim_{(x,y) \rightarrow B} v(x, y) = 0, \quad (2.7)$$

$$\int_{\Omega^\pm} (|K|v_x^2 + v_y^2) dx dy < \infty. \quad (2.8)$$

特に, $v(B) = 0$ と定義すれば, $v \in C^0(\bar{\Omega}) \cap H_0^1(\Omega; K)$ となる.

実際, u, v が滑らかであるとき, 方程式 $Mv = u$ は

$$-\frac{1}{4}v(F_t(x_0, y_0)) - \frac{d}{dt}v(F_t(x_0, y_0)) = u(F_t(x_0, y_0))$$

と書き換えられる. ただし, (x_0, y_0) は $\bar{\Omega} \setminus B$ の点, F_t は点 (x_0, y_0) から出発する V の積分曲線である. 特に $(x_0, y_0) \in \partial\Omega \setminus B$ とすれば, $\partial\Omega$ 上で $v = 0$ であったから, 先の常微分方程式を t に関して積分して

$$v(F_t(x_0, y_0)) = - \int_0^t e^{-(t-s)/4} u(F_s(x_0, y_0)) ds \quad (2.9)$$

を得る. この表示から, 補助問題 (2.6) を満たす関数は一意に存在することが分かる. また, $u \in C_0^\infty(\Omega)$, $V \in C^\infty(\Omega^\pm)^2$ であるから, $v \in C^\infty(\Omega^\pm)$ である.

この v が残りの 2 条件を満たすことを確認する. $s \in [0, S]$ を境界 $\partial\Omega$ の弧長パラメータとし, $\Gamma(0) = \Gamma(S) = B$ なる連続関数 Γ で $\partial\Omega$ をパラメータ付けする. $u \in C_0^\infty(\Omega)$ であることから, ある $\epsilon > 0$ が存在して, $\text{supp } u \cap N_\epsilon(\partial\Omega) = \emptyset$ となる. ただし,

$$N_\epsilon(\partial\Omega) := \{(x, y) \in \bar{\Omega} \mid d((x, y), \partial\Omega) \leq \epsilon\}$$

である. このこととベクトル場の連続性に注意すると,

$$\begin{aligned} \underline{s} &:= \inf\{s \in [0, S] \mid F_t(\Gamma(s)) \cap \text{supp } u \neq \emptyset\}, \\ \bar{s} &:= \sup\{s \in [0, S] \mid F_t(\Gamma(s)) \cap \text{supp } u \neq \emptyset\} \end{aligned}$$

が存在することが分かる.

Ω が V に対して星型であることに注意して, Ω を次の 3 つの部分に分割する.

$$\begin{aligned} \Omega_1 &:= \{F_t(\Gamma(s)) \mid s \in [0, \underline{s}], t \in (0, \infty)\}, \\ \Omega_2 &:= \{F_t(\Gamma(s)) \mid s \in [\underline{s}, \bar{s}], t \in (0, \infty)\}, \\ \Omega_3 &:= \{F_t(\Gamma(s)) \mid s \in [\bar{s}, S], t \in (0, \infty)\}. \end{aligned}$$

$(x, y) \in \Omega_1 \cup \Omega_3$ のとき, (x, y) を通る積分曲線は $\text{supp } u$ と交点を持たないから, (2.9) より $v(x, y) = 0$ であることが分かる. また, $(x, y) \in B_\epsilon(B) \cap \Omega_2$ のとき, ある $s \in [\underline{s}, \bar{s}]$ と $T > 0$ が存在して, $(x, y) = F_T(\Gamma(s))$ と書ける. よって, $t > T$ に対して,

$$\begin{aligned} v(F_t(x, y)) &= v(F_{t+T}(\Gamma(s))) \\ &= - \int_0^{t+T} e^{-(t+T-r)/4} u(F_r(\Gamma(s))) dr \\ &= - e^{-t/4} \int_0^T e^{-(T-r)/4} u(F_r(\Gamma(s))) dr - \int_0^t e^{-(t-r)/4} u(F_{T+r}(\Gamma(s))) dr \\ &= - e^{-t/4} v(x, y) \end{aligned}$$

が成り立つ. v は $\overline{\Omega} \setminus B$ 上連続であるから, $\sup_{(x,y) \in \partial B_\epsilon(B) \cap \Omega_2} |v(x,y)| < \infty$ である. よって, $\lim_{t \rightarrow \infty} v(F_t(x,y)) = 0$ が成り立つ. 以上より, 条件 (2.7) が示された. このことを踏まえて, 以下では $v(B) := 0$ と定義しておく.

次に, v が (2.8) を満たすことを示すために補助問題 (2.6) の解 v に対して, 積分

$$\int_{\Omega^+ \setminus B_\epsilon(B)} vLu \, dx dy$$

の評価を与える. まず, $v \in C^0(\overline{\Omega})$, $Lu \in C_0^\infty(\Omega)$ であることから,

$$\lim_{\epsilon \downarrow 0} \int_{\Omega^+ \setminus B_\epsilon(B)} |vLu| \, dx dy < \infty$$

が成り立つことが分かる.

Ω^+ での積分に対して Green の公式を適用すれば, $Mv = u$ に注意して

$$\begin{aligned} \int_{\Omega^+ \setminus B_\epsilon(B)} vLu \, dx dy &= \frac{2m+1}{4} \int_{\Omega^+ \setminus B_\epsilon(B)} [Kv_x^2 + v_y^2] \, dx dy \\ &\quad + \frac{1}{2} \int_{(\partial\Omega^+ \setminus B_\epsilon(B)) \cup (\partial B_\epsilon \cap \Omega^+)} [2v(Ku_x, u_y) - (Kv_x^2 + v_y^2)(b,c)] \cdot n \, ds \end{aligned}$$

が得られる. $\text{supp } u \cap \mathcal{N}_\epsilon(\partial\Omega) = \emptyset$ が成立するよう $\epsilon > 0$ を十分小さく取っておけば, $(\partial\Omega \setminus B_\epsilon(B)) \cap (\partial B_\epsilon \cap \Omega^+)$ 上で $u_x = u_y = 0$ が成り立つ. よって, $\epsilon > 0$ が十分小さい時

$$\int_{(\partial\Omega^+ \setminus B_\epsilon(B)) \cup (\partial B_\epsilon \cap \Omega^+)} v(Ku_x, u_y) \cdot n \, ds = - \int_{AB} vu_y \, dx$$

が成り立つ. また, $\partial\Omega \setminus B_\epsilon(B)$ の近傍では $v_x = v_y = 0$, AB 上では $(b,c) \cdot n = 0$ であるから,

$$\int_{\partial\Omega^+ \setminus B_\epsilon(B)} (Kv_x^2 + v_y^2)(b,c) \cdot n \, ds = 0$$

である. さらに, $(x,y) \rightarrow B$ で $v(x,y) \rightarrow v(B) = 0$ であるから,

$$\lim_{(x,y) \rightarrow B} |x||v_x(x,y)| = \lim_{(x,y) \rightarrow B} |y||v_x(x,y)| = \lim_{(x,y) \rightarrow B} |x||v_y(x,y)| = \lim_{(x,y) \rightarrow B} |y||v_y(x,y)| = 0$$

が成り立つので,

$$\lim_{\epsilon \downarrow 0} \int_{\partial B_\epsilon \cap \Omega^+} (Kv_x^2 + v_y^2)(b,c) \cdot n \, ds = 0$$

である. 以上をまとめて,

$$\begin{aligned} \int_{\Omega^+} vLu \, dx dy &= \frac{2m+1}{4} \int_{\Omega^+} [Kv_x^2 + v_y^2] \, dx dy - \int_{AB} vu_y \, dx, \\ \int_{\Omega^+} [Kv_x^2 + v_y^2] \, dx dy &\leq \frac{4}{2m+1} \left\{ \int_{\Omega^+} |vLu| \, dx dy + \int_{AB} |vu_y| \, dx \right\} < \infty \end{aligned}$$

が得られる.

Ω^- 上の積分についても同様の議論を適用して,

$$\int_{\Omega^-} vLu \, dx dy = \frac{1}{4} \int_{\Omega^-} [(K|v_x^2 + (2m+3)v_y^2)] \, dx dy + \int_{AB} vu_y \, dx,$$

$$\int_{\Omega^-} [|K|v_x^2 + v_y^2] dx dy \leq 4 \left\{ \int_{\Omega^-} |vLu| dx dy + \int_{AB} |vu_y| dx \right\} < \infty$$

が得られる. これにより, 補助問題 (2.6) の解 v が (2.8) を満たすことが確認された.
 Ω^+ 上と Ω^- 上の積分とを足し合わせると,

$$\begin{aligned} (v, Lu)_{L^2} &= \int_{\Omega^+} vLu dx dy + \int_{\Omega^-} vLu dx dy \\ &= \frac{2m+1}{4} \int_{\Omega^+} (Kv_x^2 + v_y^2) dx dy + \frac{1}{4} \int_{\Omega^-} (|K|v_x^2 + (2m+3)v_y^2) dx dy \end{aligned}$$

が得られる. よって, $m > 0$ ならば, 任意の $u \in C_0^\infty(\Omega)$ に対して,

$$|(v, Lu)_{L^2}| \geq \frac{1}{4} \int_{\Omega} (|K|v_x^2 + v_y^2) dx dy = \frac{1}{4} \|v\|_{H_0^1(\Omega; K)}^2$$

が成り立つ.

一方, 一般化された Schwarz の不等式より,

$$|(v, Lu)_{L^2}| = |\langle v, Lu \rangle| \leq \|v\|_{H_0^1(\Omega; K)} \|Lu\|_{H^{-1}(\Omega; K)}$$

が成り立つ.

これらの評価を合わせて,

$$\frac{1}{4} \|v\|_{H_0^1(\Omega; K)}^2 \leq \|v\|_{H_0^1(\Omega; K)} \|Lu\|_{H^{-1}(\Omega; K)}$$

が成り立つ. これを整理して,

$$\|v\|_{H_0^1(\Omega; K)} \leq 4 \|Lu\|_{H^{-1}(\Omega; K)}$$

を得る. ところで, 作用素 $M : H_0^1(\Omega; K) \rightarrow L^2(\Omega; |K|)$ は連続であるから, ある定数 $C_M > 0$ が存在して,

$$\|u\|_{L^2(\Omega; |K|)} = \|Mv\|_{L^2(\Omega; |K|)} \leq C_M \|v\|_{H_0^1(\Omega; K)}$$

が成り立つ. ゆえに,

$$\|u\|_{L^2(\Omega; |K|)} \leq 4C_M \|Lu\|_{H^{-1}(\Omega; K)}$$

が成り立つ. これはまさに評価 (2.5) である. \square

定理 2.3 の証明. 領域 Ω が admissible であると仮定する. このとき, $f \in L^2(\Omega; |K|^{-1})$ に対して, $C_0^\infty(\Omega)$ 上の有界線型汎関数 J_f を

$$J_f(L\varphi) := (f, \varphi)_{L^2}, \quad \varphi \in C_0^\infty(\Omega)$$

で定義する. 補題 2.4 より, 任意の $\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$ に対して

$$|J_f(L\varphi)| \leq \|f\|_{L^2(\Omega; |K|^{-1})} \|\varphi\|_{L^2(\Omega; |K|)} \leq C_1 \|f\|_{L^2(\Omega; |K|^{-1})} \|L\varphi\|_{H^{-1}(\Omega; K)}$$

が成り立つ. よって, J_f は V 上の有界線型汎関数となる. ただし,

$$V := \{L\varphi \in H^{-1}(\Omega; K) \mid \varphi \in C_0^\infty(\Omega)\}$$

である. Hahn-Banach の定理より, J_f は $\bar{V} \subset H^{-1}(\Omega; K)$ まで拡張できる. さらに \bar{V}^\perp 上では 0 と定めることにより, J_f を $H^{-1}(\Omega; K)$ 上の有界線型汎関数にまで拡張する.

ここで, Riesz の表現定理から, 任意の $\Phi \in H^{-1}(\Omega; K)$ に対して

$$\langle \Phi, u \rangle = J_f(\Phi)$$

が成り立つ. 特に, $\Phi \in V$ と取れば, ある $\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$ が存在して $\Phi = L\varphi$ と書け,

$$\langle L\varphi, u \rangle = J_f(L\varphi) = (f, \varphi)_{L^2}$$

が成り立つことが分かる. ただし, L は $H_0^1(\Omega; K)$ への自己共役拡大を取っている.

上で得られた超関数解 $u \in H_0^1(\Omega; K)$ が弱解になっていることを確認する. u の $H_0^1(\Omega; K)$ での近似列 $\{u_n\} \subset C_0^\infty(\Omega)$ を 1 つ取る. すなわち, $n \rightarrow \infty$ で $\|u_n - u\|_{H_0^1(\Omega; K)} \rightarrow 0$ が成り立つとする. このとき, $f_n := Lu_n$ とすると, 作用素 $L : H_0^1(\Omega; K) \rightarrow H^{-1}(\Omega; K)$ の連続性から, ある $\tilde{f} \in H^{-1}(\Omega; K)$ が存在して, $n \rightarrow \infty$ で $\|f_n - \tilde{f}\|_{H^{-1}(\Omega; K)} \rightarrow 0$ となる.

また, 作用素 L は自己共役であるから,

$$\langle u_n, L\varphi \rangle = \langle Lu_n, \varphi \rangle = (f_n, \varphi)_{L^2(\Omega)}$$

が任意の $\varphi \in H_0^1(\Omega; K)$ に対して成り立つ. よって, 任意の $\varphi \in H_0^1(\Omega; K)$ に対して

$$|(f_n - f, \varphi)_{L^2(\Omega)}| = |\langle u_n - u, L\varphi \rangle| \leq \|u_n - u\|_{H_0^1(\Omega; K)} \|L\varphi\|_{H^{-1}(\Omega; K)}$$

が成り立つ. これにより, f_n が f に $H^{-1}(\Omega; K)$ の意味で弱収束することが分かる.

最後に, 任意の $\varphi \in H_0^1(\Omega; K)$ に対して

$$|\langle f - \tilde{f}, \varphi \rangle| \leq |\langle f_n - f, \varphi \rangle| + \|f_n - \tilde{f}\|_{H^{-1}(\Omega; K)} \|\varphi\|_{H_0^1(\Omega; K)}$$

とし, $n \rightarrow \infty$ で右辺が 0 に収束することから, $H^{-1}(\Omega; K)$ で $f = \tilde{f}$ が成り立つ. よって, $n \rightarrow \infty$ で

$$\|f_n - f\|_{H^{-1}(\Omega; K)} = \|f_n - \tilde{f}\|_{H^{-1}(\Omega; K)} \rightarrow 0$$

となり, 結論を得る. □

参考文献

- [1] D. Lupo, C. S. Morawetz and K. R. Payne, On closed boundary value problems for equations of mixed elliptic-hyperbolic type, *Comm. Pure Appl. Math.*, 60, (2007), pp. 1319—1348.
- [2] C. S. Morawetz, The Dirichlet problem for the Tricomi equation, *Comm. Pure Appl. Math.*, 23, (1970), pp. 587—601.
- [3] M. Pilant, The Neumann problem for an equation of Lavrent'ev-Bitsadze type, *J. Math. Anal. Appl.*, 106(2), (1985), pp. 321—359.